



朴津AMR算法评价报告

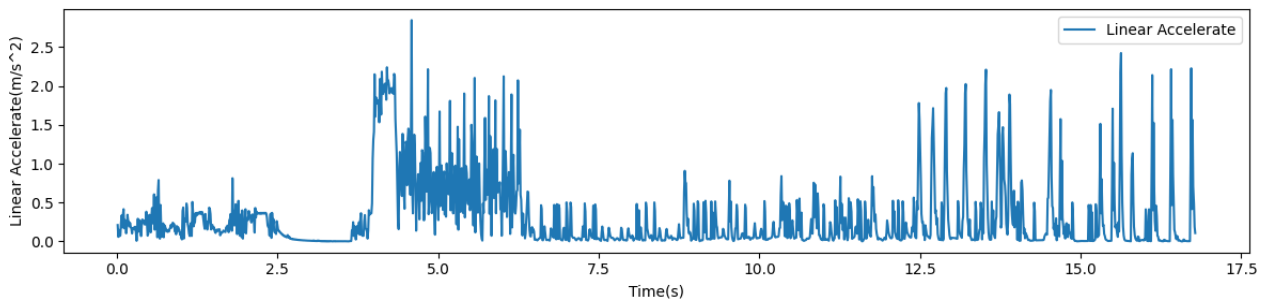
数据包：test-3.bag，行驶时长：16.77秒，行驶里程：24.08米

算法总体表现一般。

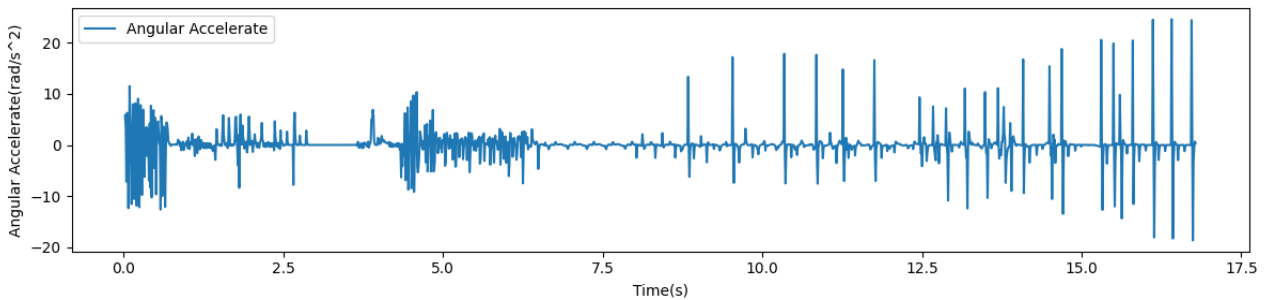
- 在高效性方面，出现3次无障碍物停止，需重点优化。
- 在平顺性方面，线加速度变化剧烈，有顿挫情况，需重点优化。角加速度变化剧烈，有画龙情况，需重点优化。

评价维度	评价指标	指标描述
高效性	无障碍物停止	次数：3次；总时长：1.4631s；平均时长：0.4877s
高效性	速度	最大值：2.6493m/s；最小值：0.0005m/s；平均值：1.4357m/s
平顺性	线加速度	最大值：2.8467m/s ² ；最小值：0.0002m/s ² ；平均值：0.3137m/s ²
平顺性	角加速度	最大值：24.5786rad/s ² ；最小值：-18.6376rad/s ² ；平均值：0.0728rad/s ²

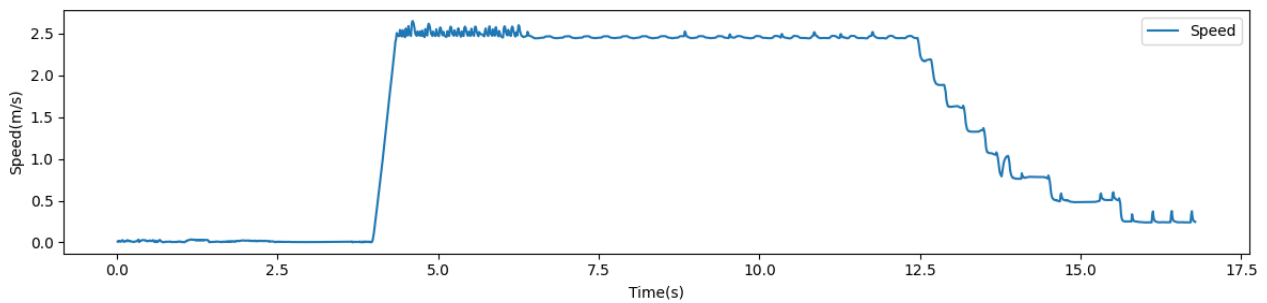
linearAccelerate



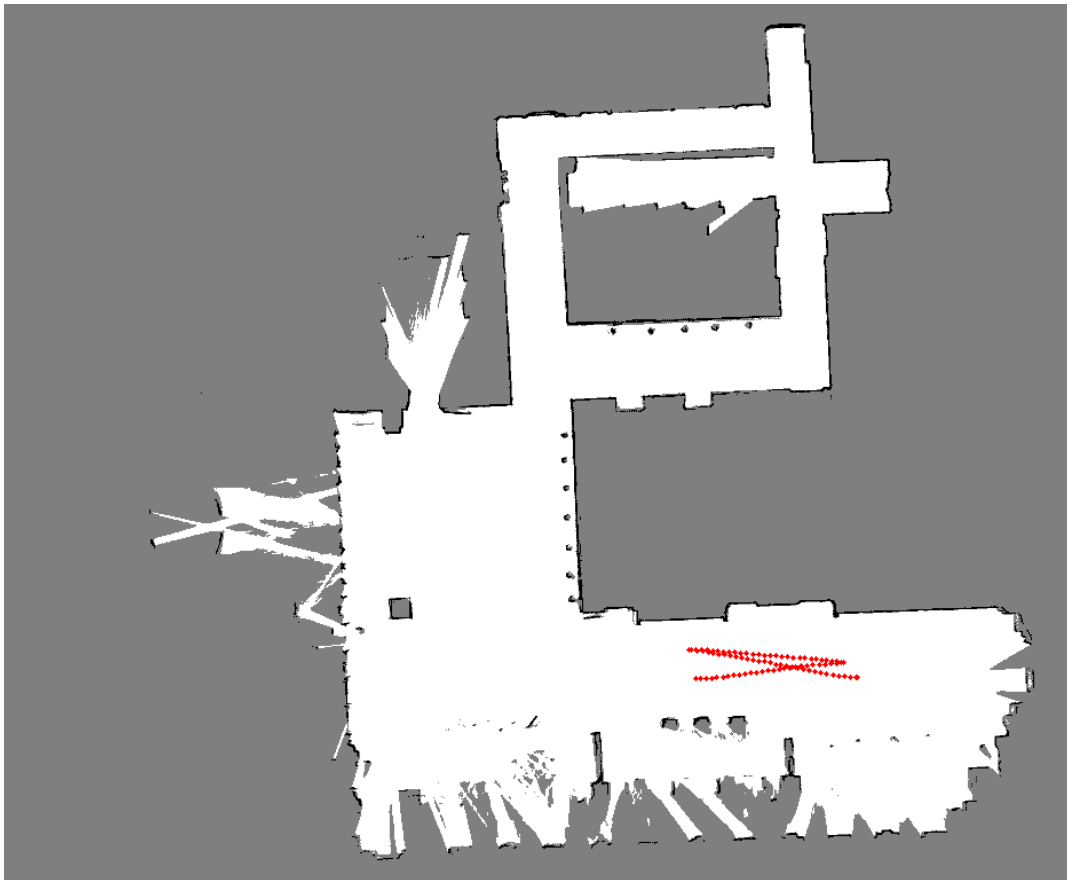
angularAccelerate



speed



trajectory



The trajectory starts with the green dot and ends with the red dot.