



朴津AMR算法评价报告

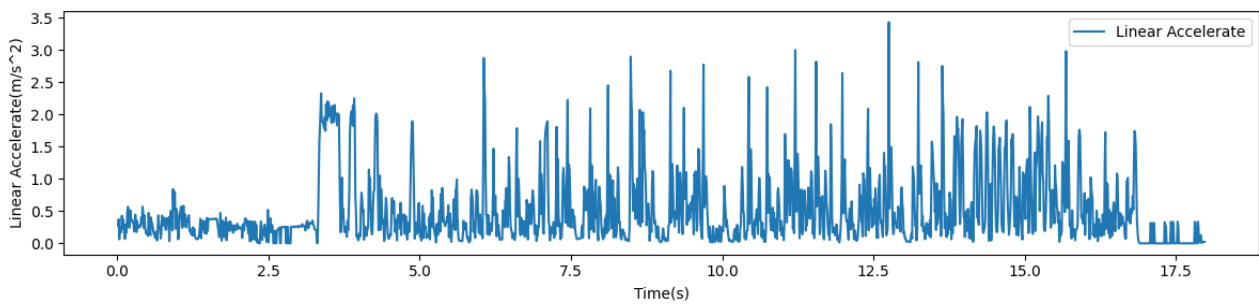
数据包: test-2.bag, 行驶时长: 17.96秒, 行驶里程: 24.19米

算法总体表现一般。

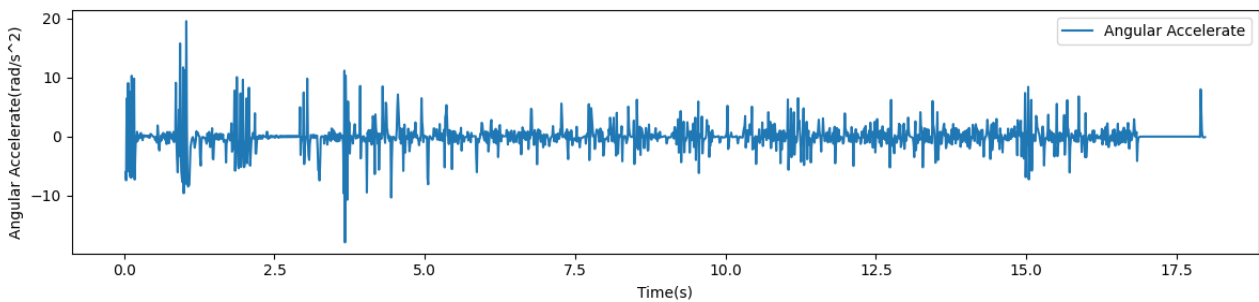
- 在高效性方面, 出现1次无障碍物停止, 需重点优化。
- 在平顺性方面, 线加速度变化剧烈, 有顿挫情况, 需重点优化。角加速度变化剧烈, 有画龙情况, 需重点优化。

评价维度	评价指标	指标描述
高效性	无障碍物停止	次数: 1次; 总时长: 0.5980s; 平均时长: 0.5980s
高效性	速度	最大值: 2.6676m/s; 最小值: 0.0012m/s; 平均值: 1.3501m/s
平顺性	线加速度	最大值: 3.4291m/s ² ; 最小值: 0.0007m/s ² ; 平均值: 0.5117m/s ²
平顺性	角加速度	最大值: 19.5300rad/s ² ; 最小值: -17.9033rad/s ² ; 平均值: -0.0623rad/s ²

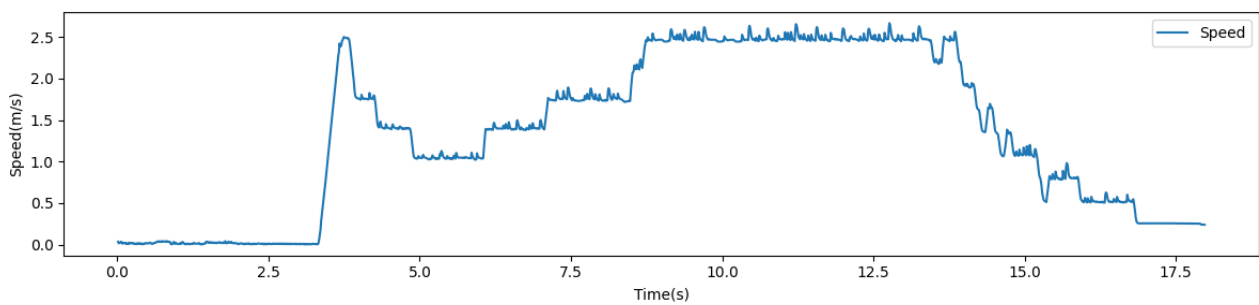
linearAccelerate



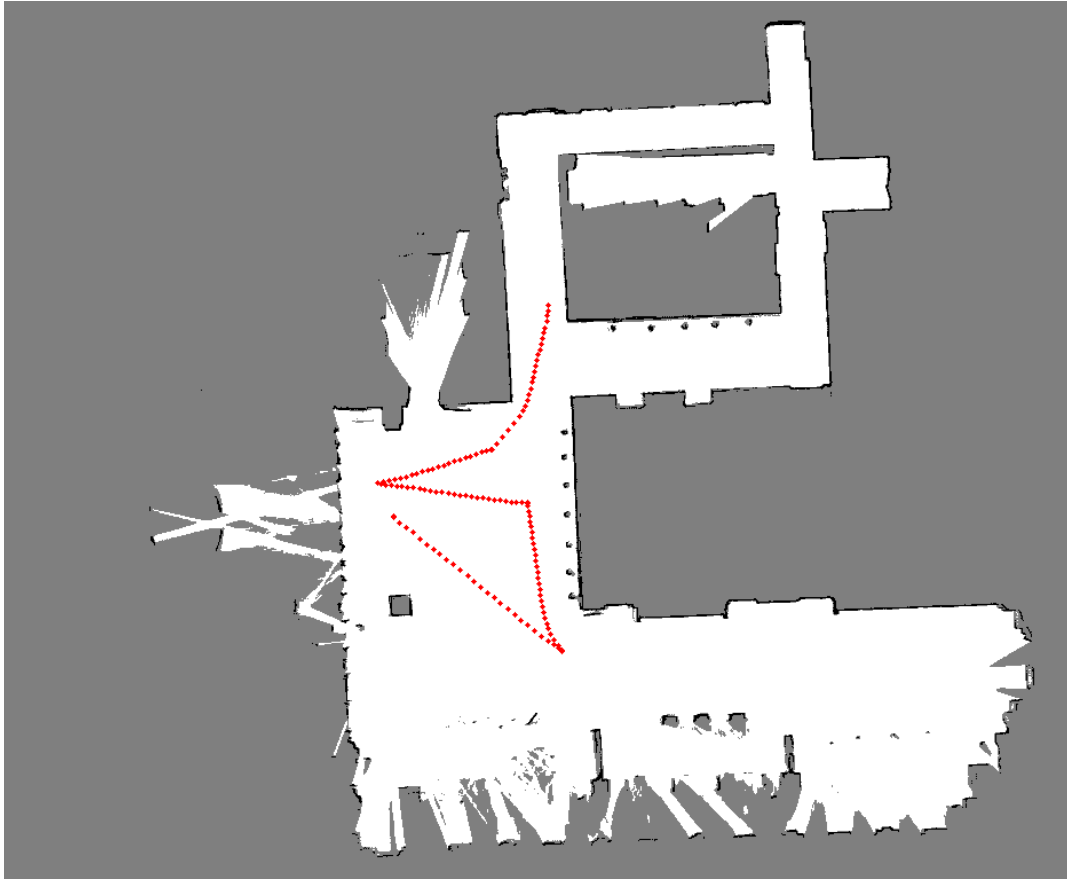
angularAccelerate



speed



trajectory



The trajectory starts with the green dot and ends with the red dot.